# Gerbeur accompagnant 2.0 tonnes



## **BT STAXIO**

Série W SWE200D











#### Gerbeur accompagnant à bras-support élevables

Caractéri	stiques te	echniques du chariot			SWE200D
	1.1	Constructeur			Toyota
Identification	1.2	Modèle			SWE200D
	1.3	Traction			Électrique
	1.4	Type d'opérateur			Accompagnant
	1.5	Capacité de charge/charge nominale	Q	kg	1000
		Capacité des bras-support/fourches et bras-support élevables	Q	kg	2000/800+1200
	1.6	Distance du centre de gravité	С	mm	600
	1.8	Distance du talon des fourches à l'axe des roues (bras-support relevés/abaissés)	х	mm	873/932
	1.9	Empattement, bras-support relevés/abaissés	у	mm	1483/1542
Poids	2.1	Poids, batterie incluse	ľ	kg	857
	2.2	Charge à l'essieu, avec charge, roues motrices/roues stabilisatrices/roues bras-support		kg	570/360/1155
	2.3	Charge à l'essieu, sans charge, roues motrices/roues stabilisatrices/roues bras-support		kg	570/100/215
	3.1	Roues motrices/roues stabilisatrices/roues de fourches		1.9	Polyuréthane
	3.2	Dimensions des roues, avant		mm	Ø230x70
	3.3	Dimensions des roues, arrière		mm	Ø85x74
Roues	3.4	Dimensions roues supplémentaires			Ø125x50
8	3.5	Nombre de roues avant/arrière (x = roues motrices)		mm	1x+2/4
	3.6		h	mm	
	3.6	Empattement rougs stabilisatrioss	b <sub>10</sub>	mm	550 390
		Empattement roues stabilisatrices	b <sub>11</sub>	mm	
	4.2	Hauteur, mât abaissé	h <sub>1</sub>	mm	1543 *)
	4.3	Levée libre	h <sub>2</sub>	mm	76 *)
	4.4	Course d'élévation	h <sub>3</sub>	mm	2010 *)
		Hauteur d'élévation	h <sub>23</sub>	mm	2100 *)
	4.5	Hauteur, mât déployé	h <sub>4</sub>	mm	2520 *)
	4.6	Levée initiale	h <sub>5</sub>	mm	120
	4.9	Hauteur du timon en position de conduite sans plateforme, min./max.	h <sub>14</sub>	mm	150
Dimensions		Hauteur du timon en position de conduite avec plateforme, min./max.	h <sub>14</sub>	mm	865/1235
	4.15	Hauteur, fourches abaissées	h <sub>13</sub>	mm	90
	4.19	Longueur totale	I <sub>1</sub>	mm	1910
	4.20	Longueur chariot, talons de fourches inclus		mm	753
ā	4.21	Largeur totale	b <sub>1</sub>	mm	770
	4.22	Dimensions des fourches	s/e/l	mm	60/180/1150 *)
	4.24	Largeur du porte-fourches	b <sub>3</sub>	mm	674
	4.25	Largeur hors tout des fourches	b <sub>5</sub>	mm	570 *)
	4.31	Garde au sol, avec charge, sous le mât	m <sub>1</sub>	mm	22
	4.32	Garde au sol, centre de l'empattement	m <sub>2</sub>	mm	22
	4.34.1	Largeur d'allée pour palettes de 1000x1200 dans le sens de la largeur	A <sub>st</sub>	mm	2452
	4.34.2	Largeur d'allée pour palettes de 800x1200 dans le sens de la longueur	A <sub>st</sub>	mm	2356
	4.35	Rayon de braquage (bras-support relevés)	Wa	mm	1639
Performances	5.1	Vitesse de déplacement, avec/sans charge		km/h	6/6
	5.2	Vitesse de levée, avec/sans charge		m/s	0.12/ 0.27
ma.	5.3	Vitesse d'abaissement, avec/sans charge		m/s	0.38/0.32
rfor	5.8	Pente franchissable maxi, avec/sans charge <sup>2)</sup>		%	9/12 1)
Pe	5.10	Frein de service			Electromagnétique
	6.1	Puissance nominale du moteur de traction S2 60 min		kW	1.5
	6.2	Puissance nominale du moteur de levage S3 15%		kW	2.2 2)
	6.4	Tension de la batterie, capacité nominale K <sub>5</sub>		V/Ah	24/225 *)
nr	6.5	Poids de la batterie		kg	192 *)
Moteur électrique	6.6	Consommation électrique selon cycle VDI		kWh/h	0,65
Melec	0.0	Consommation electrique selon la norme EN 16796:2016		kWh/h	0,52
	6.7	Rendement		t/h	
	6.8				45,5 1,05
		Consommation d'énergie par rapport au rendement		kWh/h	
Autres	8.1	Type de commande			Variateur AC

<sup>1)</sup> Mesure effectuée selon les standards classiques

Les données se basent sur des configurations standards. Les configurations varient en fonction des valeurs saisies. Les performances et les dimensions du chariot sont des valeurs nominales soumises à des tolérances de fabrication. Les matériels et caractéristiques techniques de Toyota Material Handling sont susceptibles d'être modifiés sans préavis.

<sup>2)</sup> S3 6%

<sup>\*)</sup> D'autres alternatives sont possibles et donneront des valeurs différentes. Les données se basent sur des configurations standards : h<sub>23</sub> = 2100 mm mât Duplex Tele à vision panoramique.

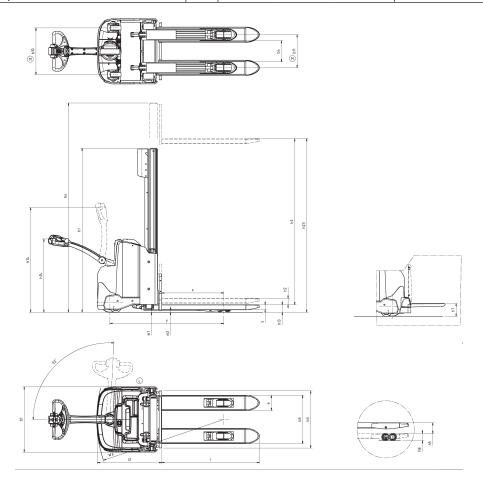
## Dimensions selon compartiment batterie

# **BT STAXIO**

				SWE200D				
Dimensions		Changement de batterie  Compartiment batterie		Par le d	Latéral par rouleaux			
				Moyen	Large	Large		
1.9	Empattement, bras-support relevés/abaissés	у	mm	1438/1542	1533/1592	1533/1592		
	Longueur totale							
4.19	sans plateforme	I,	mm	1910	1960	1960		
	avec plateforme montée/descendue		mm	1995/2385	2045/2435	2045/2435		
	Longueur totale, talons de fourches inclus							
4.20	sans plateforme	l <sub>2</sub>	mm	760	810	810		
	avec plateforme montée/descendue		mm	845/1235	895/1285	895/1285		
	Largeur d'allée pour palettes de 1000x1200 dans le sens de la largeur							
4.34.1	sans plateforme	A <sub>st</sub>	mm	2452	2502	2350		
	avec plateforme montée/descendue		mm	2537/2937	2587/2987	2435/2835		
	Largeur d'allée pour palettes de 800x1200 dans le sens de la longueur							
4.34.2	sans plateforme	A <sub>st</sub>	mm	2356	2406	2406		
	avec plateforme montée/descendue		mm	2441/2841	2491/2891	2491/2891		
	Rayon de braquage (fourches levées)							
4.35	sans plateforme	W <sub>a</sub>	mm	1639	1689	1689		
	avec plateforme montée/descendue		mm	1724/2124	1774/2174	1774/2174		
6.4	Tension de la batterie, capacité nominale, plomb-acide	K <sub>5</sub>	V/Ah	24/225	24/300	24/260		
	Tension de la batterie, capacité nominale, Li-lon	K <sub>5</sub>	V/Ah	24/105	24/210	_		
6.5	Poids de la batterie, nominal		kg	192	248	221		
	Poids de la batterie, min.—max.		kg	185—250	230— 285	209—250		

#### Dimensions des mâts

SWE200D			Duplex Tele			Duplex Tele vue Panoramique		
h <sub>23</sub>	Hauteur d'élévation (h <sub>13</sub> +h <sub>3</sub> )	mm	1700	1900	2100	1700	1900	2100
h <sub>3</sub>	Course d'élévation	mm	1610	1810	2010	1610	1810	2010
h <sub>1</sub>	Hauteur, mât abaissé	mm	1348	1448	1548	1343	1443	1543
h <sub>2</sub>	Levée libre	mm	76	76	76	76	76	76
h,	Hauteur, mât déployé	mm	2125	2325	2525	2120	2320	2520



#### Caractéristiques chariot :

- Commandes par mini-leviers
- Système de freinage électronique
- Contrôle électronique de la vitesse
- Sécurité opérateur
- Compartiments de rangement
- Arrêt automatique
- Click-2-creep (vitesse d'approche par double clics/timon vertical)
- Performances programmables
- · Accès facile à la maintenance
- Chargeur intégré (option)
- Sensilift (option)
- Plateforme rabattable
- Toyota l\_site : système de gestion de flotte chariots (option)
- Huile hydraulique basse température



TOYOTA