

Ręcznie prowadzony z masztem 2.0 tony



BT staxio

W-series

SWE200D



Funkcja operatora idącego podwójny załadunek

Specyfikacja wózka					SWE200D
Dane identyfikacyjne	1.1	Producent			Toyota
	1.2	Model			SWE200D
	1.3	Napęd			Elektryczny
	1.4	Typ sterowania (pozycja operatora)			Ręcznie prowadzony
	1.5	Udźwig/ ładunek znamionowy	Q	kg	1000
		Udźwig na ramionach podporowych/udźwig widel i ramion podporowych	Q	kg	2000/800+1200
	1.6	Środek ciężkości ładunku	c	mm	600
	1.8	Odległość ładunku, od osi koła widel do oparcia widel (ramiona podporowe podniesione/opuszczone)	x	mm	873/932
	1.9	Rozstaw osi (ramiona podporowe podniesione/opuszczone)	y	mm	1483/1542
Ciężar	2.1	Ciężar roboczy włącznie z baterią		kg	857
	2.2	Obciążenie na oś, z ładunkiem, koło jezdne/samonastawne/widel		kg	570/360/1155
	2.3	Obciążenie na oś, bez ładunku, koło jezdne/samonastawne/widel		kg	570/100/215
Kola	3.1	Koło jezdne/samonastawne/widel			Poliuretan
	3.2	Rozmiar kół, przód		mm	Ø230x70
	3.3	Rozmiar kół, tył		mm	Ø85x74
	3.4	Dodatkowe koła (wymiar)		mm	Ø125x50
	3.5	Koła, liczba przód/tył (x=koła napędzane)			1x+2/4
	3.6	Rozstaw kół, przód	b ₁₀	mm	550
	3.7	Rozstaw kół, tył	b ₁₁	mm	390
Wymiary	4.2	Wysokość, opuszczony maszt	h ₁	mm	1535 *)
	4.3	Podnoszenie swobodne	h ₂	mm	166 *)
	4.4	Zakres ruchu podnoszenia	h ₃	mm	2010 *)
		Wysokość podnoszenia	h ₂₃	mm	2100 *)
	4.5	Wysokość, wysunięty maszt	h ₄	mm	2520 *)
	4.6	Podnoszenie początkowe	h ₅	mm	120
	4.9	Wysokość ramienia sterującego w położeniu do jazdy bez platformy, min./maks.	h ₁₄	mm	150
		Wysokość ramienia sterującego w położeniu do jazdy z platformą, min./maks.			865/1235
	4.15	Wysokość, opuszczone widły	h ₁₃	mm	90
	4.19	Długość całkowita	l ₁	mm	1910
	4.20	Długość do przedniej powierzchni widel	l ₂	mm	753
	4.21	Szerokość całkowita	b ₁	mm	770
	4.22	Wymiary widel	s/e/l	mm	60/180/1150 *)
	4.24	Karetka widel	b ₃	mm	674
	4.25	Szerokość nad widłami	b ₅	mm	570 *)
	4.31	Prześwit, z ładunkiem, pod masztem	m ₁	mm	22
	4.32	Prześwit, środek rozstawu osi	m ₂	mm	22
4.34.1	Szerokość ścieżki dla palet 1000 x 1200 w poprzek	A _{st}	mm	2452	
4.34.2	Szerokość ścieżki dla palet 800 x 1200 wzdłuż	A _{st}	mm	2356	
4.35	Promień skręcania, ramiona podporowe podniesione	W _a	mm	1639	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku		km/h	6/6
	5.2	Prędkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0.12/ 0.27
	5.3	Prędkość opuszczania, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0.38/0.32
	5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku ²⁾		%	9/12 ¹⁾
	5.10	Hamulec główny			Elektromagnetyczny
Silnik elektryczny	6.1	Moc znamionowa silnika jezdnego S2 60 min		kW	1.5
	6.2	Moc znamionowa silnika podnoszenia przy S3 15%		kW	2.2 ²⁾
	6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna K _s		V/Ah	24/225 *)
	6.5	Ciężar baterii		kg	192 *)
	6.6	Zużycie energii według cyklu VDI		kWh/h	0,65
		Zużycie energii według EN 16796:2016		kWh/h	0,52
	6.7	Obroty wyjściowe		t/h	45,5
	6.8	Zużycie energii przy obrotach wyjściowych		kWh/h	1,05
Inne	8.1	Rodzaj sterowania napędem			Zmienne AC

1) Wielkość zgodna ze standardem firmowym

2) S3 6%

*) Dostępne są dodatkowe zmiany o innych wartościach.

Dane oparte o zestaw podstawowy: h₂₃ = 2100 mm Duplex Tele Panoramic maszt.

Wszystkie dane są oparte na konfiguracji podanej w tabeli. W przypadku innych konfiguracji wartości mogą być inne.

Podane osiągi i wymiary wózka są wartościami nominalnymi i podlegają wartościom tolerancji.

Produkty i specyfikacje firmy Toyota Material Handling mogą ulec zmianie bez powiadomienia.

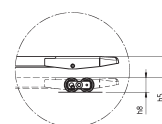
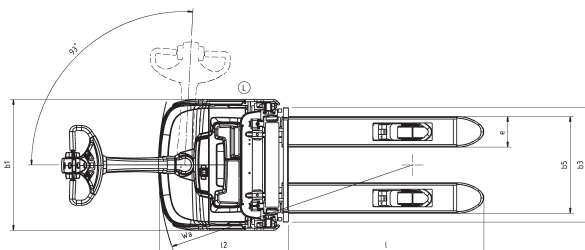
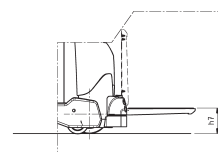
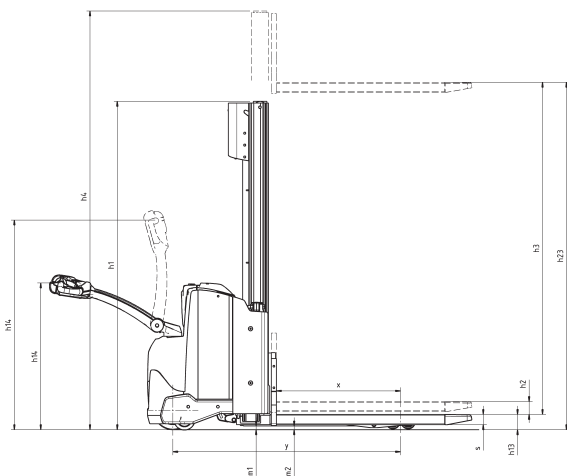
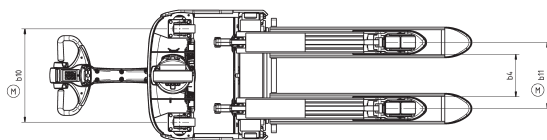
Baterie w zależności od wymiarów

BT staxio

Wymiary		Bateria wymieniana		SWE200D		
				od góry		z boku
		Komora bateryjna		Średnia	Duża	Duża
1.9	Rozstaw osi, ramiona podporowe podniesione/opuszczone	y	mm	1438/1542	1533/1592	1533/1592
4.19	Długość całkowita	l ₁	mm	1910	1960	1960
	bez platformy		mm	1995/2385	2045/2435	2045/2435
4.20	Długość do przedniej powierzchni widel	l ₂	mm	760	810	810
	bez platformy		mm	845/1235	895/1285	895/1285
4.34.1	Szerokość ścieżki dla palet 1000x1200 w poprzek	A _{st}	mm	2452	2502	2350
	bez platformy		mm	2537/2937	2587/2987	2435/2835
4.34.2	Szerokość ścieżki dla palet 800x1200 wzdłuż	A _{st}	mm	2356	2406	2406
	z podniesioną platformą		mm	2441/2841	2491/2891	2491/2891
4.35	Promień skręcania, widły podniesione	W _a	mm	1639	1689	1689
	bez platformy		mm	1724/2124	1774/2174	1774/2174
6.4	Napięcie akumulatora, pojemność znamionowa, ołowiowo-kwasowy	K _s	V/Ah	24/225	24/300	24/260
	Napięcie akumulatora, pojemność znamionowa, litowo-jonowy		V/Ah	24/105	24/210	—
6.5	Masa akumulatora, znamionowa		kg	192	248	221
	Ciężar baterii, min.—max.		kg	185—250	230—285	209—250

Wymiary masztu

SWE200D			Duplex Tele			Dupl. Tele Szeroki widok		
h ₂₃	Wysokość podnoszenia (h ₁₃ +h ₃)	mm	1700	1900	2100	1700	1900	2100
h ₃	Podnoszenie	mm	1610	1810	2010	1610	1810	2010
h ₁	Wysokość, opuszczony maszt	mm	1340	1440	1540	1335	1435	1535
h ₂	Podnoszenie swobodne, od posadzki do góry widel	mm	166	166	166	166	166	166
h ₄	Wysokość, wysunięty maszt	mm	2125	2325	2525	2120	2320	2520



Cechy wózka:

- Sterowanie końcami palców
- Elektroniczny system hamowania
- Elektroniczna regulacja prędkości
- Bezpieczeństwo operatora
- Schowki
- Automatyczne wyłączanie
- Click-2-creep
- Programowalność parametrów
- Łatwy dostęp podczas konserwacji
- Wbudowany prostownik (opcja)
- Łagodne podnoszenie (opcja)
- Podnoszona platforma (opcja)
- Toyota I_Site: System zarządzania flotą wózków (opcja)
- Olej hydrauliczny do pracy w niskich temperaturach (opcja)

